

Δορυφορική Πυξίδα



Επαναστατικός αισθητήρας πορείας με προηγμένη τεχνολογία GPS

Η Δορυφορική Πυξίδα SC-30/50/110 χρησιμοποιεί προηγμένη τεχνολογία GPS Kinematic για να ενημερώνει διαρκώς τις πληροφορίες πορείας, κυματισμού, και roll & pitch. Σε αντίθεση με τις συμβατικές μαγνητικές και γυροσκοπικές πυξίδες, η ακρίβεια δεν επηρεάζεται από τη δύναμη G ή την ταχύτητα. Επίσης δεν χρειάζεται τακτική συντήρηση, γιατί δεν υπάρχουν κινούμενα μέρη!

- ▶ Συνδυάστε την με Ραντάρ για διαρκή παρακολούθηση στόχων ARPA και σταθερή ιχνηλάτηση αντήχησης.
- ▶ Συνδυάστε την με Ραντάρ και Πλότερ Χαρτών για ακριβή Υπέρθεση Ραντάρ.
- ▶ Συνδυάστε την με Σόναρ και Ανιχνευτή Ψαριών για σταθερές εικόνες αντήχησης και ακριβείς πληροφορίες πορείας σκάφους.
- ▶ Συνδυάστε την με NAVPilot για ακριβή έλεγχο αυτόματου πιλότου.

ΔΟΡΥΦΟΡΙΚΗ ΠΥΞΙΔΑ SC - 50 SC - 110



ΔΟΡΥΦΟΡΙΚΗ ΠΥΞΙΔΑ SC - 30



Ανοικτή Κεραία
SC-1203F για την SC-110



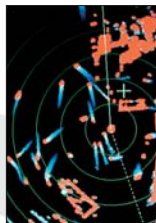
Κεραία Κλειστού Τύπου (Radome)
SC-303 για την SC-50

▶▶▶ Προδ. Σ112

PANTAP

Σειρές NavNet 3D / NavNet vx2 / FR-8002 / κλπ.

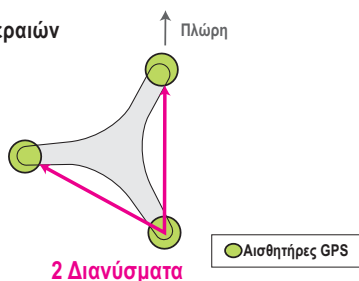
Ιχνηλάτηση Αντήχησης True Motion (Πραγματικής Κίνησης)



Η πραγματική ιχνηλάτηση αντήχησης είναι διαθέσιμη όταν η δορυφορική πυξίδα είναι συνδεδεμένη στο ραντάρ FURUNO που διαθέτετε. Η πραγματική ιχνηλάτηση αντήχησης βοηθά στον καθορισμό της κίνησης του ίδιου του σκάφους καθώς και της κίνησης άλλων σκαφών. Ακρίβεια πορείας και ταχύτητα ανίχνευσης εξασφαλίζουν ότι τα ίχνη παρουσιάζονται σε ομαλές γραμμές.

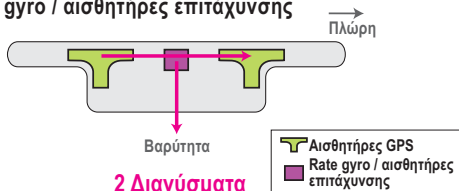
Η πρωτοποριακή SC-30 χρησιμοποιεί ένα σύστημα 2 κεραιών και σύστημα αισθητήρα γωνιακής μεταβολής (rate gyro)

Σύστημα 3 κεραιών



Πιο αποτελεσματικό

σύστημα 2 κεραιών & Rate gyro / αισθητήρες επιτάχυνσης



Προκειμένου να υπολογιστούν τα δεδομένα roll & pitch (διατοιχισμού & προνευστασμού), μία δορυφορική πυξίδα απαιτεί δύο διανύσματα. Η νέα SC-30 χρησιμοποιεί ένα σύστημα 2 κεραιών που υπολογίζει ένα μοναδικό διάνυσμα ενώ ένα γυροσκόπιο μέτρησης γωνιακής μεταβολής (rate gyro) 3 αξόνων και αισθητήρες επιτάχυνσης προσθέτουν ένα 2ο διάνυσμα. Αυτή η διάταξη επιτρέπει στην SC-30 να υπολογίζει με μεγάλη ακρίβεια δεδομένα roll and pitch (διατοιχισμού & προνευστασμού) χωρίς τη χρήση τρίτου αισθητήρα.

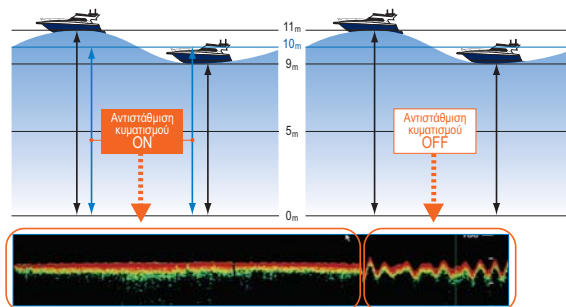
* Η SC-30 χρησιμοποιεί τον αλγόριθμο LAMBADA που αναπτύχθηκε από τον Καθ. Teussen, του Πανεπιστημίου Delft University of Technology, στις Κάτω Χώρες.

ΑΝΙΧΝΕΥΤΗΣ ΨΑΡΙΩΝ

NavNet 3D / FCV - 1200L / κλπ.

Αντιστάθμιση Κυματισμού (Heaving Compensation)

Η δορυφορική πυξίδα παρέχει δεδομένα αντιστάθμισης στον Ανιχνευτή Ψαριών για μια παρουσίαση χωρίς κυματισμούς που οφείλονται στην κυματοειδή κίνηση του σκάφους σε άγριες θάλασσες.



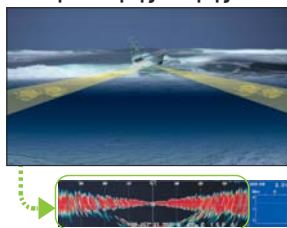
ΣΟΝΑΡ

CH-300/CH-270/CH-250/κλπ

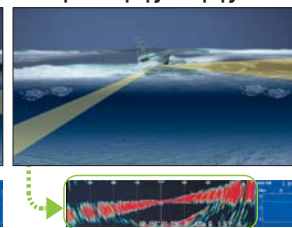
Αντιστάθμιση Pitch And Roll

Τα δεδομένα αντιστάθμισης Pitch and Roll επιτρέπουν στα συστήματα σόναρ FURUNO να εμφανίζουν μια σταθερή παρουσίαση στην οθόνη και διευκολύνει τη σταθερή ανίχνευση, ακόμα και σε άσχημες καιρικές συνθήκες.

Σταθεροποιητής Δέσμης ON



Σταθεροποιητής Δέσμης OFF



Γενικές προδιαγραφές για SC-30/50/110

	SC-30	SC-50	SC-110
Ακρίβεια Πορείας	±1.0'	±1.0'	±0.6'
GPS Fix	10m (95%)	10m (95%)	10m (95%)
DGPS Fix	N/A	5m (95%)	5m (95%)
WAAS Fix	3m (95%)	3m (95%)	3m (95%)
Ρυθμός Ανατροφοδότησης (follow-up)	45' ανά δευτ.	45' ανά δευτ.	45' ανά δευτ.
Χρόνος Αποκατάστασης (Setting Time)	3 λεπτά	3 λεπτά	4 λεπτά
Μονάδα Κεραίας	Κλειστού Τύπου (Radome)	Κλειστού (Radome)/Ανοικτού (Open array) τύπου	Ανοικτού Τύπου